

Monte-charge

Présentation du système :

-Le monte-charge est un appareil élévateur à usage privatif qui permet de transporter des lourdes charges d'un niveau à un autre dans un bâtiment

-Les monte charge répondent à de nombreux usages :
- en milieu agro alimentaire.
- en milieu pharmaceutiques.

- ...
utilisent notamment des poste de chargement de sacs, de big bag, de fûts ou de conteneurs.

-Un monte charge permet d'acheminer au bon niveau des charges palettisés ou conteneurisés, jusqu'à 1200 kg et jusqu'à 6 mètres de haut.

-Liaison inter étage : on peut également créer des ascenseurs pour marchandises avec asservissement à différents étages.

Description de fonctionnement

- La montée et la descente du container s'effectue en deux vitesses : Lente et rapide.

- Une boite à deux boutons poussoirs « a » ; « b » et un commutateur « c » permettant la commande de façon à obtenir le fonctionnement suivant :

- Montée lente commandée par un contacteur **KMML**.
- Descente lente commandée par un contacteur **KMDL**.
- Montée rapide commandée par un contacteur **KMMR**.
- Descente rapide commandée par un contacteur **KMDR**.

La commande du système se fait de la façon suivante :

Premier cas : Container plein « c » non actionné (**c=0**):

- L'action sur « a » entraîne la **montée lente**.

- L'action sur « b » entraîne la **descente lente**.

- L'action **simultanée sur « a » et « b »** entraîne la **montée lente**.

Deuxième cas : Container vide « c » actionné (**c=1**):

- L'action sur « a » entraîne la **montée rapide**.

- L'action sur « b » entraîne la **descente rapide**.

- L'action simultanée sur « a » et « b » entraîne la **montée rapide**.

Dans tous les cas si **a = b = 0** entraîne l'**arrêt du moteur**.

$$c=0 \quad a=1 \quad b=0$$

$$KMML=1$$

$$c=0 \quad b=1 \quad a=0 \quad KMDL=1$$

$$c=0 \quad a=b=1 \quad KMML$$

$$c=1 \quad a=1 \quad b=0$$

$$KMMR=1$$

$$c=1 \quad b=1 \quad a=0 \quad KMDR=1$$

$$c=1 \quad a=b=1$$

$$KMMR=1$$

I- ETUDE DU SYSTEME COMBINATOIRE :

1°/ Établir la table de vérité.

Les variables d'entrées			Les variables de sorties			
c	b	a	KMML	KMDL	KMMR	KMDR
0	0	0	0	0	0	0
0	0	1	1	0	0	0
0	1	0	0	1	0	0
0	1	1	1	0	0	0
1	0	0	0	0	0	0
1	0	1	0	0	1	0
1	1	0	0	0	0	1
1	1	1	0	0	1	0

Canonique

2°/ Donner les équations des différentes sorties sous leurs formes complète.

$$KMML = a \cdot \bar{b} \cdot \bar{c} + a \cdot b \cdot \bar{c}$$

$$KMDL = \bar{a} \cdot b \cdot \bar{c}$$

$$KMMR = a \cdot \bar{b} \cdot c + a \cdot b \cdot c$$

$$KMDR = \bar{a} \cdot b \cdot c$$

3°/ Simplifier les équations des sorties par la méthode algébriques

$$KMML = a \cdot \bar{b} \cdot \bar{c} + a \cdot b \cdot \bar{c} = a \cdot \bar{c} (\bar{b} + b) = a \cdot \bar{c} \cdot 1 = a \cdot \bar{c}$$

$$KMMR = a \cdot \bar{b} \cdot c + a \cdot b \cdot c = a \cdot c (\bar{b} + b) = a \cdot c$$

4°/ Simplifier les équations des sorties par la méthode graphique

ba \ c	00	01	11	10
0	0	1	1	0
1	0	0	0	0

$$KMML = \bar{c} \cdot b$$

ba \ c	00	01	11	10
0	0	0	0	0
1	0	1	1	0

$$KMMR = c \cdot a$$



5°/ Écrire l'équation de **KMML** et **KMMR** avec les opérateurs **NAND** à deux entrées.

KMML = $\bar{c} \cdot a = \overline{c|a} = \overline{(c|c)|a}$

$= [(c|c)|a]|1$

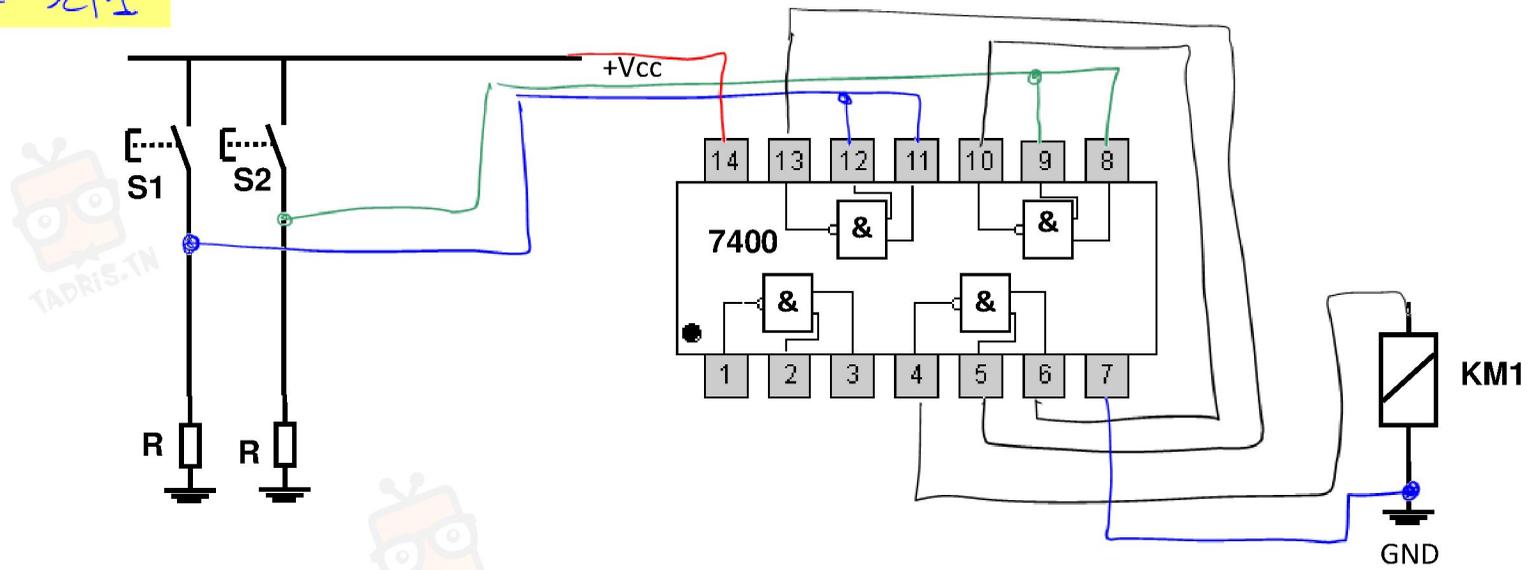
KMMR = $c \cdot a = \overline{\overline{c|a}} = \overline{(c|a)|1}$

$\overline{x \cdot y} = x|y$
 $\bar{x} = x|x$
 $\bar{x} = x|1$

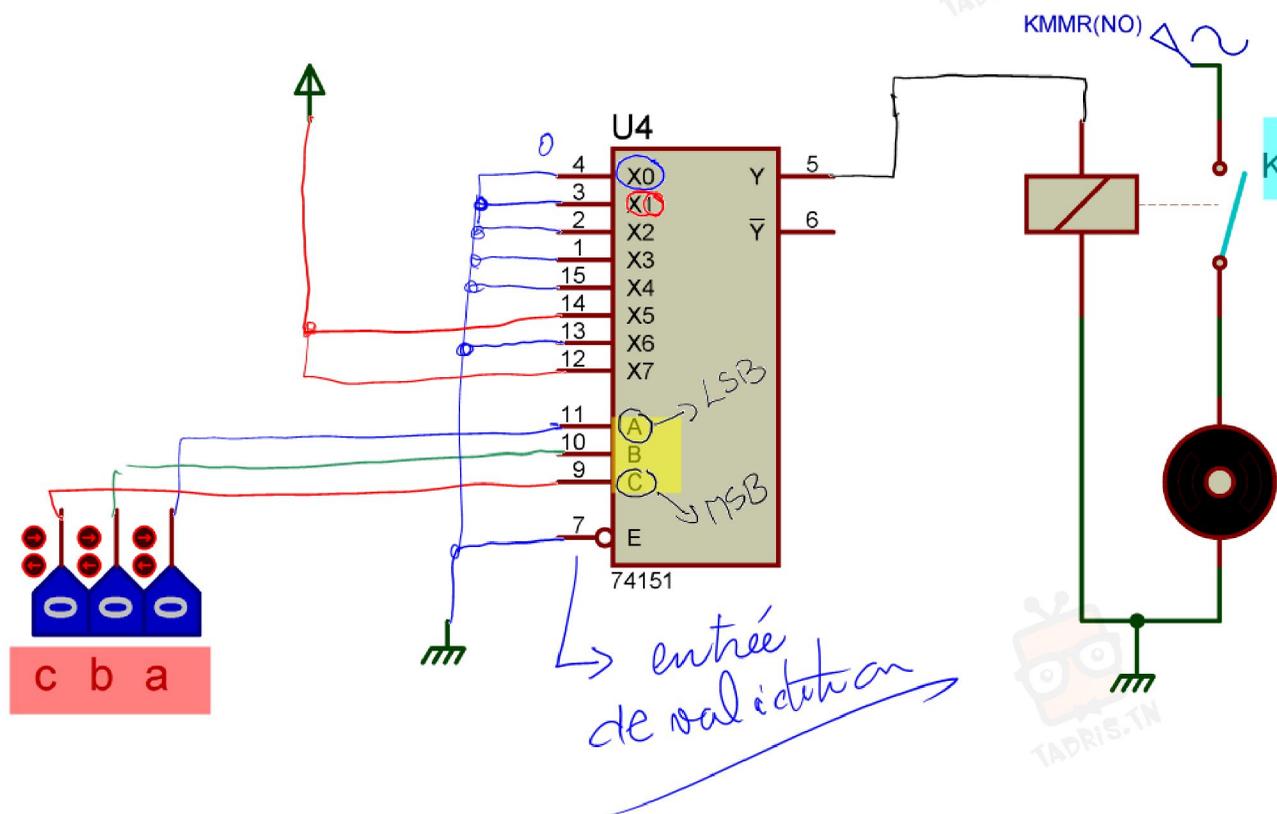
6°/ Le moteur du monte charge est commandé par un contacteur **KM1**, l'équation logique de commande est sous la forme : **$KM1 = \bar{S1} | S2$**

- Compléter le schéma de câblage de circuit de commande de **KM1** en utilisant le circuit intégré 7400 sachant les broches de polarisation sont : broche N°14 et broche N°7

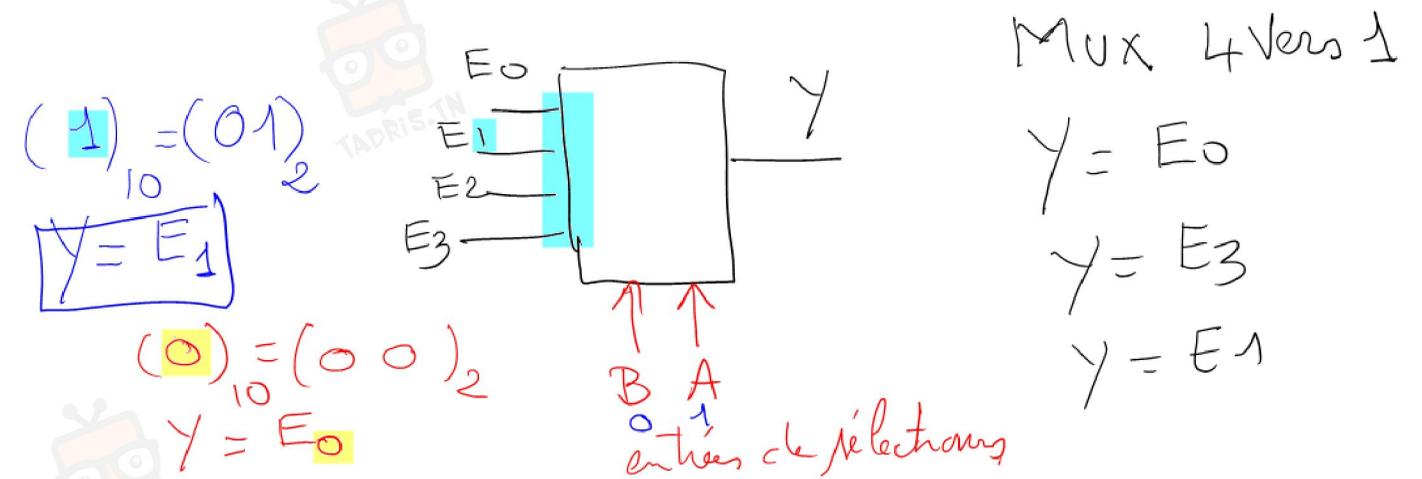
$KM1 = (\bar{S1} | S1) | (S2 | S2)$



7° compléter le câblage de KMMR avec le circuit 74151



Les variables d'entrées			Les variables de sorties			
c	b	a	KMML	KMDL	KMMR	KMDR
0	0	0	0	0	0	0
0	0	1	1	0	0	0
0	1	0	0	1	0	0
0	1	1	1	0	0	0
1	0	0	0	0	0	0
1	0	1	0	0	1	0
1	1	0	0	0	0	1
1	1	1	0	0	1	0



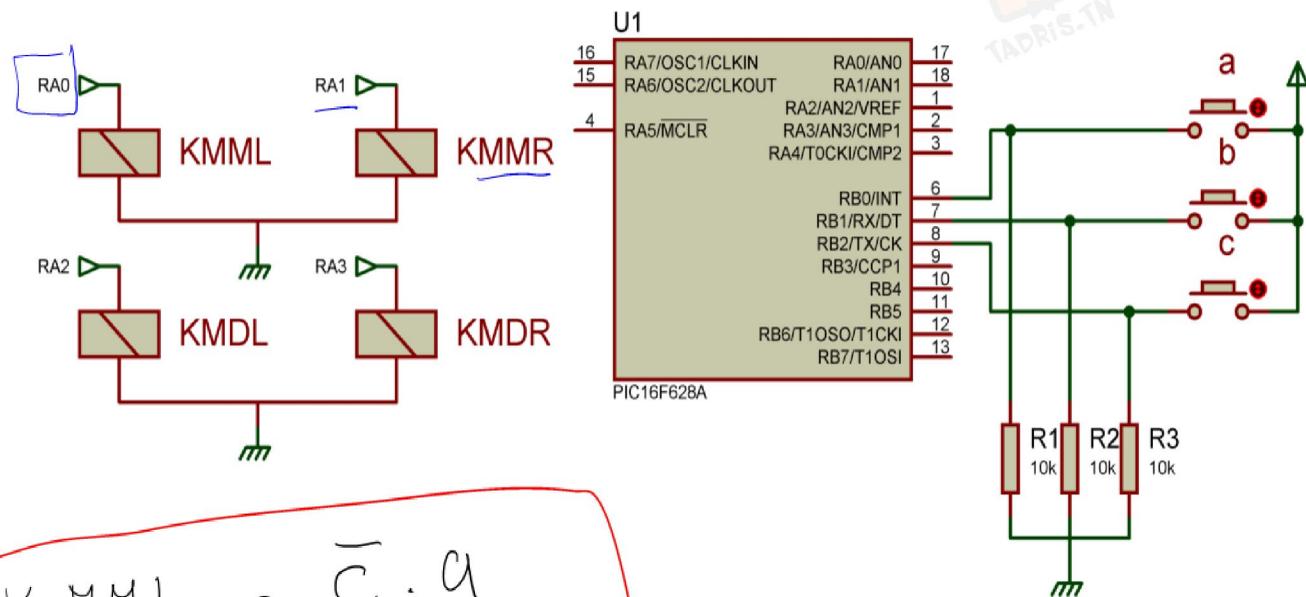
$(1)_{10} = (01)_2$

$Y = E_1$

$(0)_{10} = (00)_2$

$Y = E_0$

8-En se référant au montage suivant compléter le programme qui traduit le fonctionnement de ce monte-charge en mikroC.



$KMML = \bar{c} \cdot a$
 $KMMR = c \cdot a$
 $KMDL = \bar{a} \cdot b \cdot \bar{c}$
 $KMDR = \bar{a} \cdot b \cdot c$

non → $\bar{}$
 et → $\&$
 ou → $|$

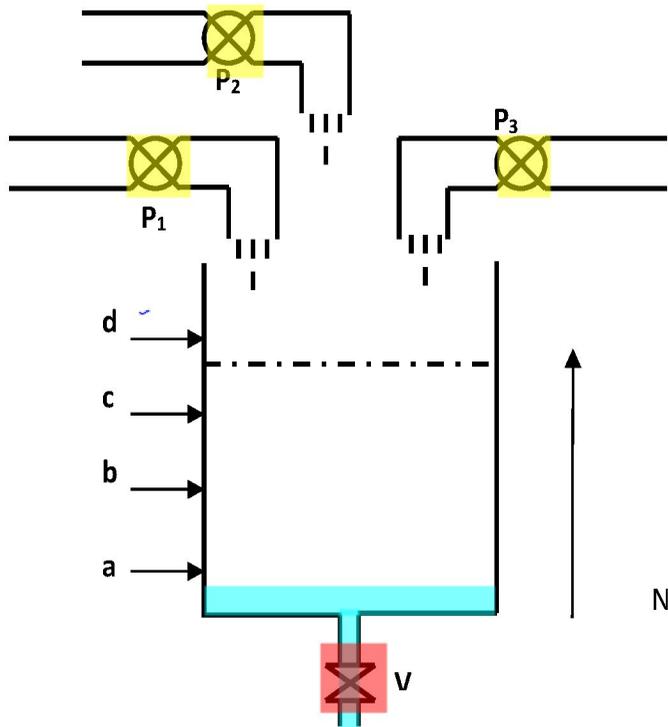
Le programme en mikroC :

```

sbit KMML at porta.b0; sbit at KMMR RA1_bit; sbit KMDL at porta.b2; sbit c at RB2_bit;
sbit KMDR at RA3_bit; sbit a at RB0_bit; sbit b at RB1_bit;
void main() {
    ..... // mot clé et début
    TRISA=0x00; TRISB=0xFF; ..... // configuration.
    PortA=0; ..... // initialisation.
    while(1) ..... // boucle infinie. for(;;)
    {
        KMML = !c & a;
        KMMR = c & a;
        KMDL = !a & b & !c;
        KMDR = !a & b & c;
    }
}
    
```

Systeme de remplissage

I / PRESENTATION DU SYSTEME :



Un tel système est utilisé pour alimenter des conduits d'irrigation agricole avec un débit d'eau constant. La station de pompage est formée par :

- Trois pompes (P_1 , P_2 , et P_3) qui alimentent un réservoir d'eau.
- Une électrovanne V pour vider le réservoir.
- Quatre capteurs (a , b , c , d) pour contrôler le niveau d'eau dans le réservoir.
- Les préactionneurs sont respectivement KM_1 , KM_2 , KM_3 et KA

II / FONCTIONNEMENT DU SYSTEME :

Pour assurer un débit constant on a choisi d'alimenter le réservoir avec trois pompes qui assurent l'approvisionnement du réservoir selon le niveaux de l'eau qu'il contient.

N : niveau d'eau

- Si $N > d$ $a = b = c = d = 1$ alors $P_1 = P_2 = P_3 = 0$ et $V = 1$
- Si $c < N < d$ $a = b = c = 1$ et $d = 0$ alors $P_1 = 1$; $P_2 = P_3 = 0$ et $V = 1$
- Si $b < N < c$ $a = b = 1$ et $c = d = 0$ alors $P_1 = P_2 = 1$; $P_3 = 0$ et $V = 1$
- Si $a < N < b$ $a = 1$ et $b = c = d = 0$ alors $P_1 = P_2 = P_3 = 1$ et $V = 1$
- Si $N < a$ $a = b = c = d = 0$ alors $P_1 = P_2 = P_3 = 1$ et $V = 0$

Aucune autre combinaison n'est autorisée.

I. Système combinatoire :

PARTIE 1 :

1- On se référant au dossier technique, compléter la table de vérité suivante :

a	b	c	d	KM1	KM2	KM3	KMA
0	0	0	0	1	1	1	0
0	0	0	1	0	0	0	0
0	0	1	0	0	0	0	0
0	0	1	1	0	0	0	0
0	1	0	0	0	0	0	0
0	1	0	1	0	0	0	0
0	1	1	0	0	0	0	0
0	1	1	1	0	0	0	0
1	0	0	0	1	1	1	1
1	0	0	1	0	0	0	0
1	0	1	0	0	0	0	0
1	0	1	1	0	0	0	0
1	1	0	0	1	1	0	1
1	1	0	1	0	0	0	0
1	1	1	0	1	0	0	1
1	1	1	1	0	0	0	1

Pour les combinaisons non autorisées on affectera le symbole « \emptyset »

2- Ecrire l'équation de

« KM_2 » sous sa forme canonique complète

$$KM_2 = \bar{a} \cdot \bar{b} \cdot \bar{c} \cdot \bar{d} + a \cdot b \cdot \bar{c} \cdot \bar{d} + a \cdot b \cdot \bar{c} \cdot d$$

$$a + \bar{a} \cdot b = a + b$$

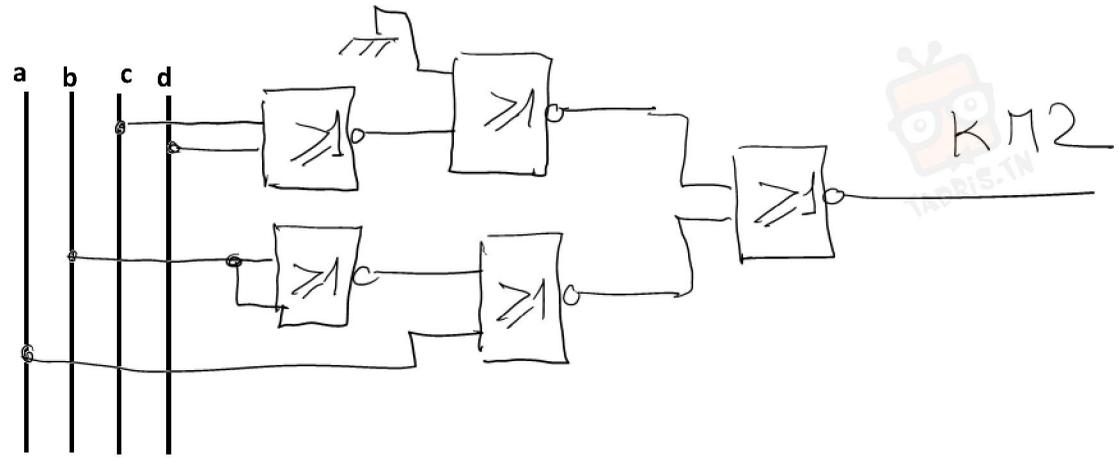
3- Montrer que $KM2 = \bar{c} \bar{d} \cdot (\bar{b} + a)$

$$\begin{aligned}
 KM2 &= \bar{a} \cdot \bar{b} \cdot \bar{c} \cdot \bar{d} + a \cdot \bar{b} \cdot \bar{c} \cdot \bar{d} + a \cdot b \cdot \bar{c} \cdot \bar{d} \\
 &= \bar{c} \cdot \bar{d} (\bar{a} \cdot \bar{b} + a \cdot \bar{b} + a \cdot b) = \bar{c} \cdot \bar{d} [b(\bar{a} + a) + ab] \\
 &= \bar{c} \cdot \bar{d} (\bar{b} + a \cdot b) = \bar{c} \cdot \bar{d} (\bar{b} + a)
 \end{aligned}$$

4- Transformer l'équation de « KM 2 » à l'aide des fonctions NOR à deux entrées :

$$\begin{aligned}
 KM2 &= (\bar{c} \cdot \bar{d}) \cdot (\bar{b} + a) = (\bar{c} \cdot \bar{d}) \downarrow (\bar{b} + a) \\
 &= (\bar{c} \cdot \bar{d}) \downarrow (\bar{b} \downarrow a) = (\bar{c} + d) \downarrow (\bar{b} \downarrow a) \\
 &= [(c \downarrow d) \downarrow 0] \downarrow [(b \downarrow b) \downarrow a]
 \end{aligned}$$

5- Compléter le logigramme correspondant à l'équation de « KM 2 » :



6- Simplifier par la méthode graphique les équations de KM1 ; KM3 et KA

	a b	00	01	11	10
c d					
00		1	0	1	1
01		0	0	0	0
11		0	0	0	0
10		0	0	1	0

$$KM1 = \bar{a}$$

	a b	00	01	11	10
c d					
00		1	0	1	1
01		0	0	0	0
11		0	0	0	0
10		0	0	0	0

$$KM3 = \bar{c}$$

	a b	00	01	11	10
c d					
00		0	0	1	1
01		0	0	0	0
11		0	0	1	0
10		0	0	1	0

$$KA = a$$

PARTIE 2 :

On donne l'équation suivante :

$$T = \bar{x} \cdot \bar{y} \cdot \bar{z} \cdot \bar{w} + \bar{x} \cdot y \cdot z \cdot \bar{w} + x \cdot \bar{y} \cdot \bar{z} \cdot w + x \cdot y \cdot z \cdot w$$

$$A \odot B = \bar{A} \cdot \bar{B} + A \cdot B$$

1- Montrer que $T = (x \odot w) \cdot (z \odot y)$

$$\begin{aligned}
 T &= \bar{x} \cdot \bar{w} (\bar{y} \cdot \bar{z} + y \cdot z) + x \cdot w (\bar{y} \cdot \bar{z} + y \cdot z) \\
 &= \bar{x} \cdot \bar{w} (y \odot z) + x \cdot w (y \odot z) \\
 &= y \odot z (\bar{x} \cdot \bar{w} + x \cdot w) \\
 &= (y \odot z) \cdot (x \odot w)
 \end{aligned}$$

2- Donner l'équation de N a partir du tableau de Karnaugh:

x y \ w z	00	01	11	10
00	0	1	1	1
01	1	0	1	1
11	1	1	0	1
10	1	1	1	0

$$N = x \cdot \bar{w} + \bar{x} \cdot w + y \cdot \bar{z} + \bar{y} \cdot z$$

$$a \oplus b = \bar{a} \cdot b + a \cdot \bar{b}$$

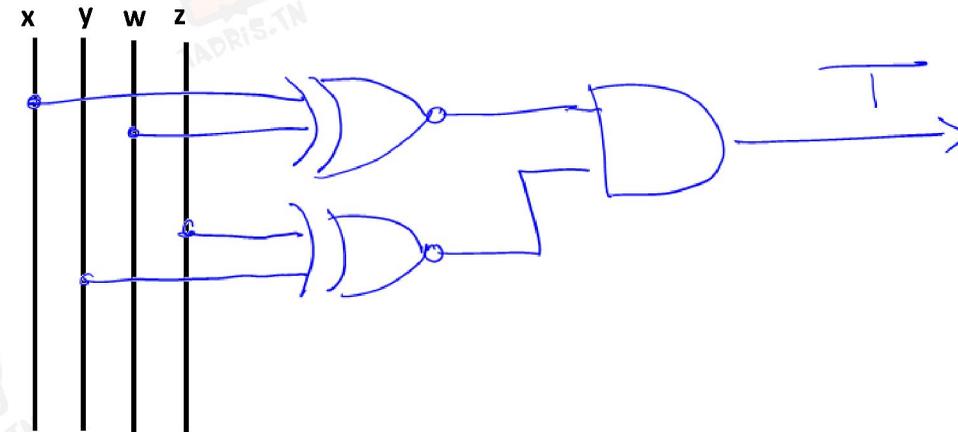
3- Montrer que l'équation de N s'écrit sous la forme suivante :

$$N = (x \oplus w) + (y \oplus z)$$

$$N = [x \cdot \bar{w} + \bar{x} \cdot w] + [y \cdot \bar{z} + \bar{y} \cdot z]$$

$$= (x \oplus w) + (y \oplus z)$$

4- Compléter le logigramme correspondant à l'équation de « T » :



5- Représenter le logigramme de « N » en utilisant des opérateurs logiques « OU-EXCLUSIF » et

« OU » à deux entrées :

